

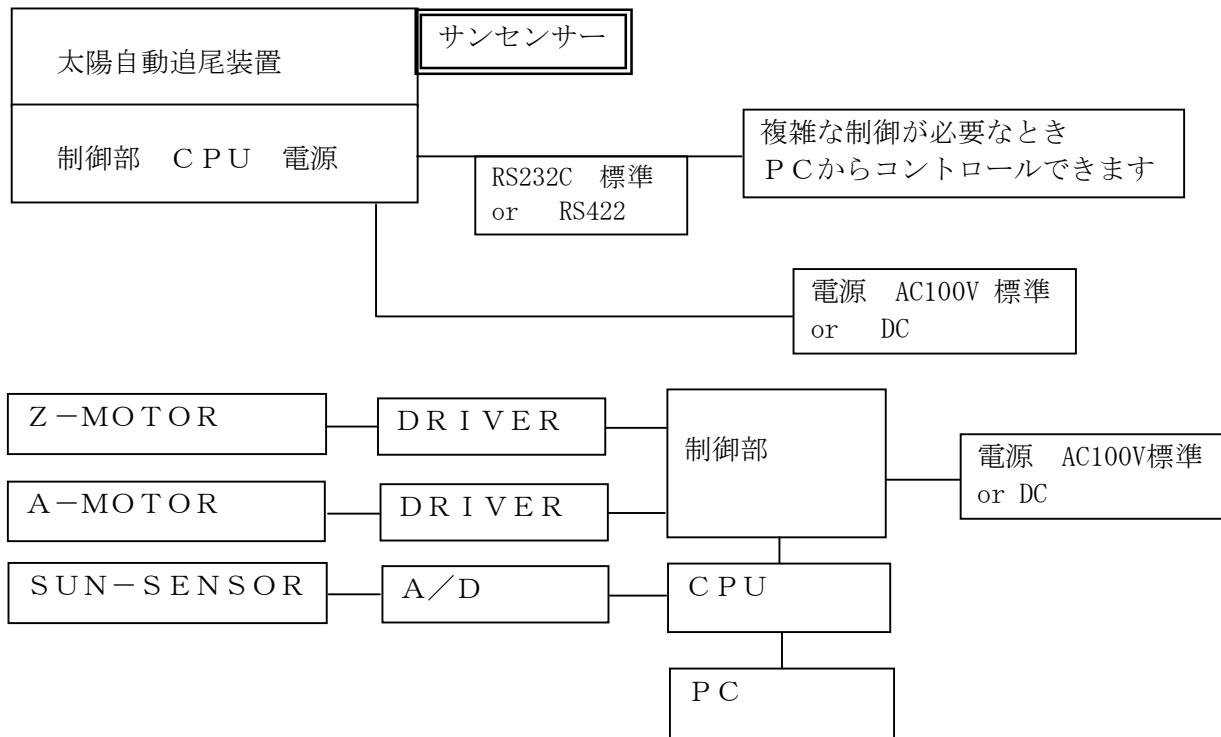
太陽電池用太陽自動追尾装置 ASTX-500



概要

本装置は、各種太陽電池パネルを搭載でき、太陽を自動追尾する装置です。太陽位置センサーを、取り付ける事により内蔵CPUで完全自動追尾が可能です。常に太陽にソーラーパネルを正対させることにより太陽電池等の評価ができます。全天日射計や直達日射計、標準セルも搭載可能です。オプションでデータ処理システムも用意しています。

構成



仕様

1. 最大搭載エリア : 2 m × 1. 8 m (標準) その他寸法も製作可能。
2. 最大搭載荷重 : 30 kg
3. 電源

制御電源	:	AC 100V 3 A
------	---	-------------
4. 回転駆動部

軸構造	:	2 軸構造 (方位角、高度角)
駆動部	:	パルスモーター × 2 コントローラー × 2 ドライバー × 2
方位角	:	南を0度とし、西を正、東を負とする。
高度角	:	水平を0度とし、天頂方向を正とする。
方位角可動範囲	:	±140度
高度角可動範囲	:	10度 ~ 80度
回転分解能	:	高度角 角度により変化 (最小0.025度) 方位角 0.0005度
5. 位置補正
6. 通信部

インターフェース	:	RS 232 C 準拠
通信方式	:	全二重非同期通信方式
通信速度	:	9600 b p s
データ長	:	8 ビット
パリティ	:	なし
スタート・ストップ ビット	:	各 1 ビット
通信手順	:	無手順
7. 動作

自動追尾モード	:	マイコンによる太陽位置自動追尾モード
手動操作モード(オプション)	:	コマンド入力による任意方向移動モード (PC 必要です)
		方位角 : ±140度
		高度角 : 10度 ~ 80度